Ecuaciones para el cálculo de las RPM el sensor 5

FOSC: parámetro (generalmente 16.000.000)

Preescaler: parámetro (generalmente 8)

NumeroTics: valor del log de los sensores 5 y 6

En el Sensor 5 utiliza la siguiente ecuación.

Npulsos/rev: parámetro del vehiculo (generalmente 1)

Para el cálculo de la velocidad en el sensor 6:

Rc = relación de la caja de cambios (parámetro del vehículo) (1 por el momento)

Rd = relación del diferencial (parámetro del vehículo) (1 por el momento)

Rr = radio de la rueda (parámetro del vehículo) (tiene una formula pero por el momento colocale 0.38100mts)

Ecuaciones de lso sensores 0,1,2,3,4

Para 0,1,2 (sensor acelerómetro):

La salida de cada eje (x, y, z) es de 0, 3.3V que representan un valor entre: -1.6g y 1.6g

Valor 0 – 1024 🡪 0 – 5V

Ro: 800

Para los sensores 3,4;

El rango de salida de los sensores de 3 y 4 debe ser de 0V a 5V que representa una entrada de frecuencia (*F*) de un *minimo*  y un *máximo* al sensor que está conectado al dispositivo

3:

0v-5v 🡪 Frecuencia (minimo, máximo)

Vd: valor digital del log

4:

0-5v 🡪 F (minimo, máximo)

Vd: valor digital del log